

# *Théorie de l'Elasticité*

**Abdellatif MEGNOUNIF**

## **Application 2**

# **Tenseur des contraintes**

**Equations d'équilibre  
Conditions aux limites**

# Introduction

**Le but de cette application est vérifier les équations d'équilibre et les conditions aux limites d'une structure quelconque**

**On aura aussi l'occasion de voir comment passer d'une distribution quelconque en une distribution concentrée des efforts.**



# Exemple

Le champ de contraintes en un point quelconque d'un corps cylindrique de section transversale circulaire de rayon « R » et dont les bases sont situées dans mes plans  $z=0$  et  $z=l$ , est donné par:

$$\sigma_x = \sigma_y = \tau_{xy} = 0$$

$$\tau_{xz} = a \cdot x^2 + b \cdot y^2 + c$$

$$\tau_{yz} = d \cdot x \cdot y$$

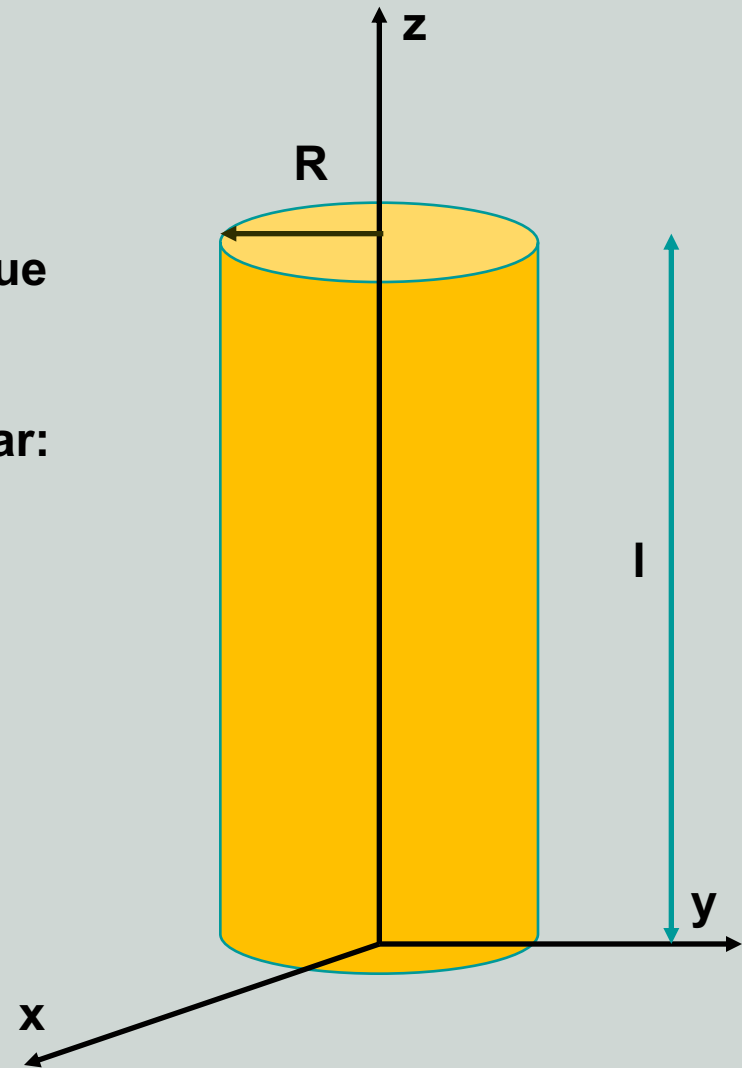
$$\sigma_z = e \cdot x - 2(1 + \nu) \cdot (a + b) \cdot x \cdot z$$

Avec:

$\nu$ : Coefficient de Poisson du matériau (donné)

**a, b, c, d et e** : des constantes à déterminer

Les forces de volume sont négligées



## Exemple

- i) Pour que le cylindre reste en équilibre, les constantes  $a$ ,  $b$ ,  $c$ ,  $d$  et  $e$  doivent vérifier certaines relations. Trouver lesquelles ?**
- ii) Si la surface latérale n'est pas chargée, déterminer les conditions de son non chargement.**
- iii) On suppose maintenant qu'on applique une force concentrée «  $P$  » au point  $(0,0,l)$  dans la direction des «  $x$  ». Calculer alors les constantes  $a$ ,  $b$ ,  $c$ ,  $d$  et  $e$ .**



# Solution

i) Vérification des équations d'équilibre

**Equilibre**

$$\frac{\partial \sigma_x}{\partial x} + \frac{\partial \tau_{xy}}{\partial y} + \frac{\partial \tau_{xz}}{\partial z} + X = 0$$

$$\frac{\partial \tau_{xy}}{\partial x} + \frac{\partial \sigma_y}{\partial y} + \frac{\partial \tau_{yz}}{\partial z} + Y = 0$$

$$\frac{\partial \tau_{xz}}{\partial x} + \frac{\partial \tau_{yz}}{\partial y} + \frac{\partial \sigma_z}{\partial z} + Z = 0$$

$$\sigma_x = \sigma_y = \tau_{xy} = 0$$

$$\tau_{xz} = a \cdot x^2 + b \cdot y^2 + c$$

$$\tau_{yz} = d \cdot x \cdot y$$

$$\sigma_z = e \cdot x - 2(1 + \vartheta) \cdot (a + b) \cdot x \cdot z$$

Avec notre  
tenseur de  
contraintes  
on aura:

$$0 + 0 + 0 + 0 = 0$$

Vérifiée

$$0 + 0 + 0 + 0 = 0$$

Vérifiée

$$2 \cdot a \cdot x + d \cdot x - 2(1 + \vartheta) \cdot (a + b) \cdot x = 0$$

De la 3<sup>ème</sup> équation, on aura:  $(2 \cdot a + d - 2(1 + \vartheta) \cdot (a + b))x = 0$

X étant différent de zéro, on aura

$$(2 \cdot a + d - 2(1 + \vartheta) \cdot (a + b)) = 0$$

D'où la relation recherchée

$$d - 2 \cdot \vartheta \cdot a - 2(1 + \vartheta) \cdot b = 0$$

## Solution

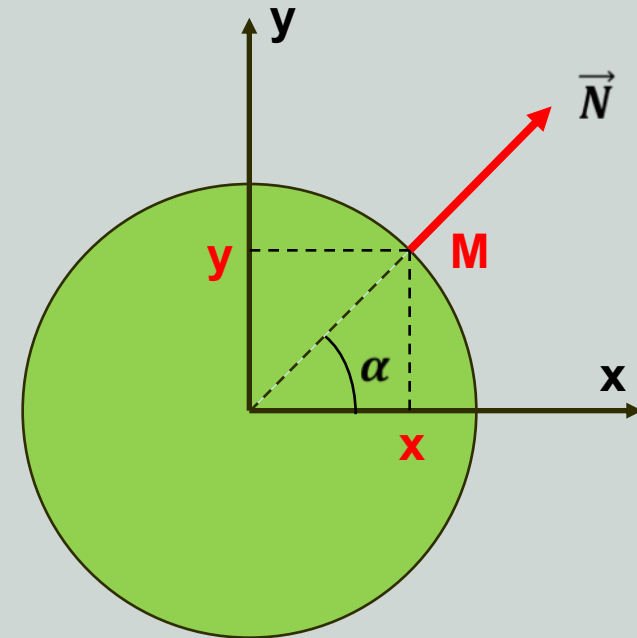
### ii) Surface latérale non chargée

Un point sur la surface latérale dans un plan « z » quelconque est défini par

$$x = R \cdot \cos \alpha$$

$$y = R \cdot \sin \alpha$$

$$\text{Et } x^2 + y^2 = R^2$$



La normale est définie par ses cosinus directeurs

$$l = \cos (N, x) = \cos \alpha$$
$$m = \cos (N, y) = \cos \left( \frac{\pi}{2} - \alpha \right) = \cos \left( \frac{\pi}{2} \right) \cos (\alpha) + \sin \left( \frac{\pi}{2} \right) \sin (\alpha) = \sin \alpha$$
$$n = \cos (N, z) = \cos \left( \frac{\pi}{2} \right) = 0$$

## Solution

Vérifions les conditions aux limites de chargement sur cette face latérale

On a :

$$\bar{X} = l. \sigma_x + m. \tau_{xy} + n. \tau_{xz}$$

$$\bar{Y} = l. \tau_{xy} + m. \sigma_y + n. \tau_{yz}$$

$$\bar{Z} = l. \tau_{xz} + m. \tau_{yz} + n. \sigma_z$$

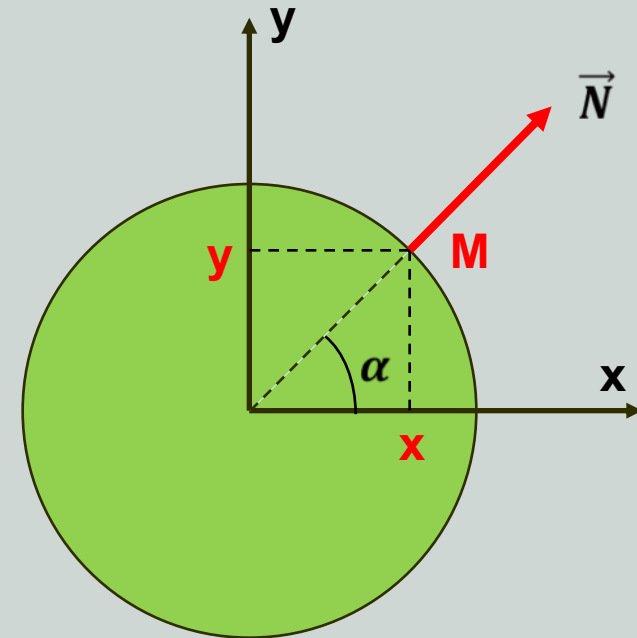
Avec les valeurs de notre tenseur, on aura

$$\begin{aligned}\bar{X} &= l. \cancel{\sigma_x} + m. \cancel{\tau_{xy}} + n. \cancel{\tau_{xz}} \\ \bar{Y} &= l. \cancel{\tau_{xy}} + m. \cancel{\sigma_y} + n. \cancel{\tau_{yz}} \\ \bar{Z} &= l. \tau_{xz} + m. \tau_{yz} + n. \sigma_z\end{aligned}$$

Les 02 premières nous donnent  $\bar{X} = \bar{Y} = 0$  (non chargée suivant x et y).

Pour la 3<sup>ème</sup> il faut que:

$$\bar{Z} = l. \tau_{xz} + m. \tau_{yz} = 0$$



$$\sigma_x = \sigma_y = \tau_{xy} = 0$$

$$\tau_{xz} = a. x^2 + b. y^2 + c$$

$$\tau_{yz} = d. x. y$$

$$\sigma_z = e. x - 2(1 + \vartheta). (a + b). x. z$$

## Solution

$$\sigma_x = \sigma_y = \tau_{xy} = 0$$

$$\tau_{xz} = a \cdot x^2 + b \cdot y^2 + c$$

$$\tau_{yz} = d \cdot x \cdot y$$

$$\sigma_z = e \cdot x - 2(1 + \vartheta) \cdot (a + b) \cdot x \cdot z$$

Donc pour la 3<sup>ème</sup> il faut

$$\bar{Z} = l \cdot \tau_{xz} + m \cdot \tau_{yz} = 0$$

soit

$$\cos \alpha \cdot (a \cdot x^2 + b \cdot y^2 + c) + \sin \alpha \cdot (d \cdot x \cdot y) = 0$$

Sachant

$$x = R \cdot \cos \alpha$$

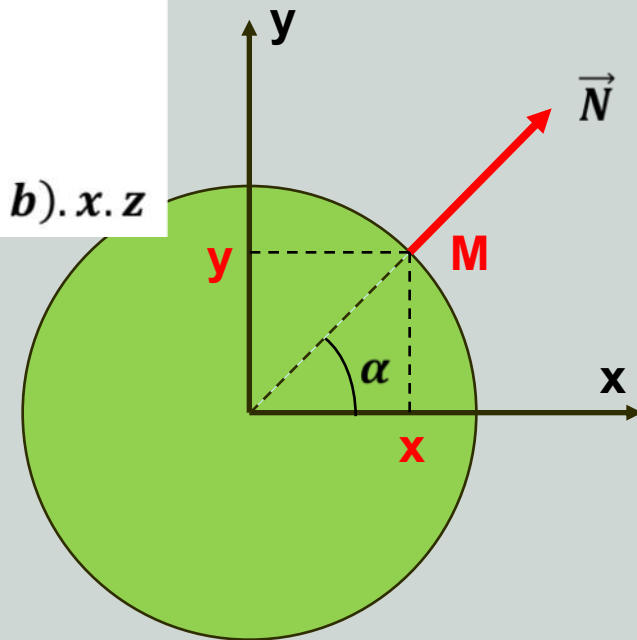
$$y = R \cdot \sin \alpha$$

$$\cos \alpha \cdot (a \cdot x^2 + b \cdot y^2 + c) + \sin \alpha \cdot (d \cdot R \cos \alpha \cdot R \sin \alpha) = 0$$

$$\cos \alpha \cdot [(a \cdot x^2 + b \cdot y^2 + c) + (d \cdot R^2 \sin^2 \alpha)] = 0$$

$$\cos \alpha \neq 0 \quad \text{Et comme} \quad x^2 + y^2 = R^2 \quad \text{ou bien} \quad y^2 = R^2 - x^2$$

$$a \cdot x^2 + b \cdot (R^2 - x^2) + c + \left(\frac{y}{R}\right)^2 \cdot d \cdot R^2 = 0$$





## Solution

$$a.x^2 + b.(R^2 - x^2) + c + \left(\frac{y}{R}\right)^2 . d R^2 = 0$$

Avec les simplifications, on aura

$$a.x^2 + b.(R^2 - x^2) + c + d.(R^2 - x^2) = 0$$

Soit

$$(a - b - d).x^2 + (b.R^2 + c + d.R^2) = 0$$

Par identification

$$(a - b - d) = 0$$

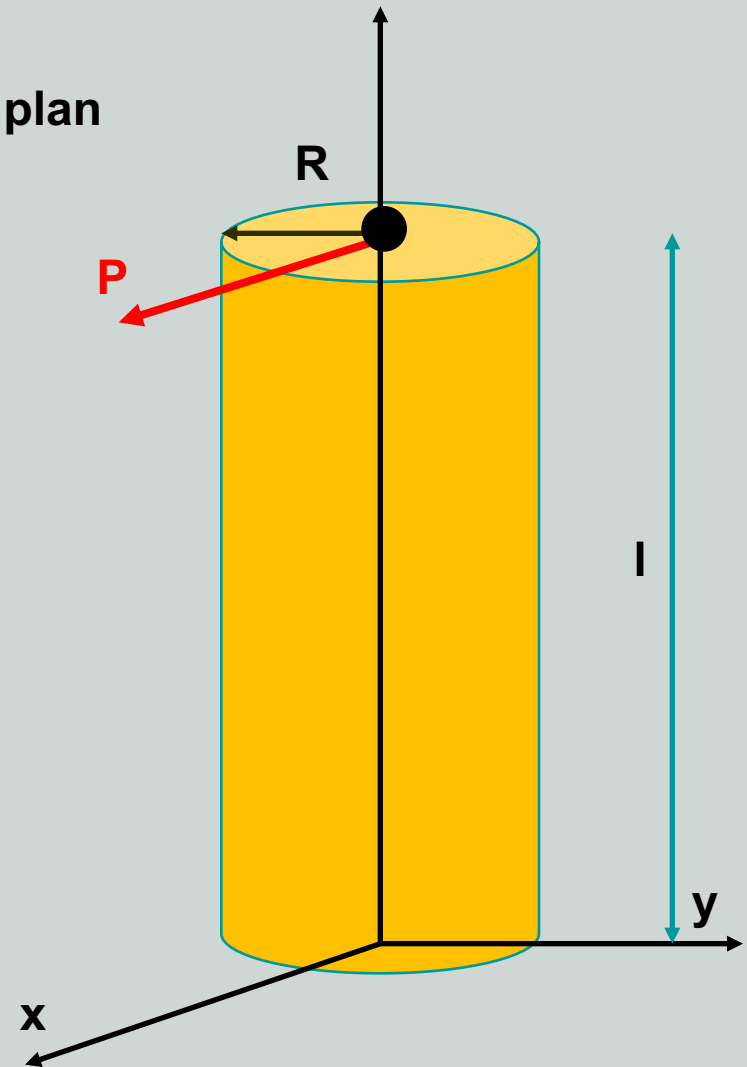
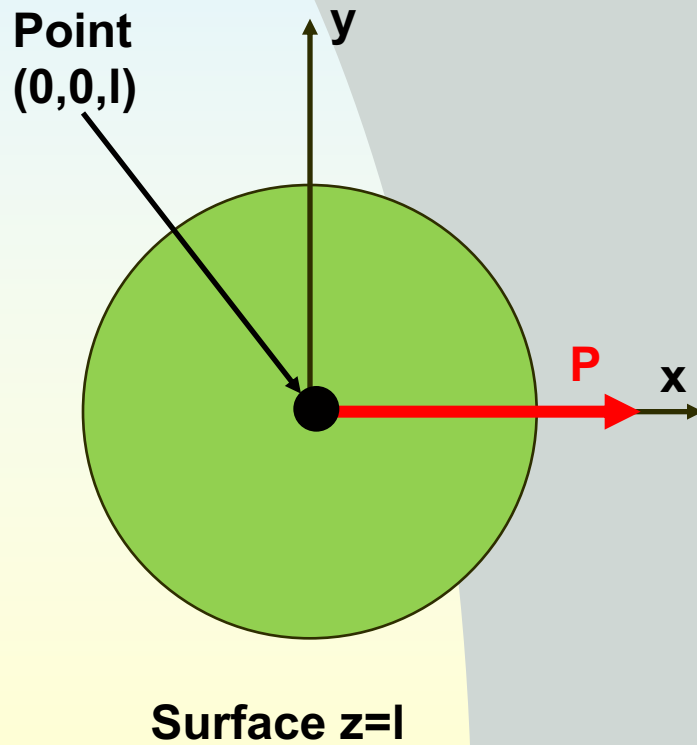
$$b.R^2 + c + d.R^2 = 0$$

D'où les relations recherchées

# Solution

## iii) Charge concentrée au sommet

Un point sur la surface latérale dans un plan « z » quelconque est défini par



# Solution

Un point quelconque du cercle aura

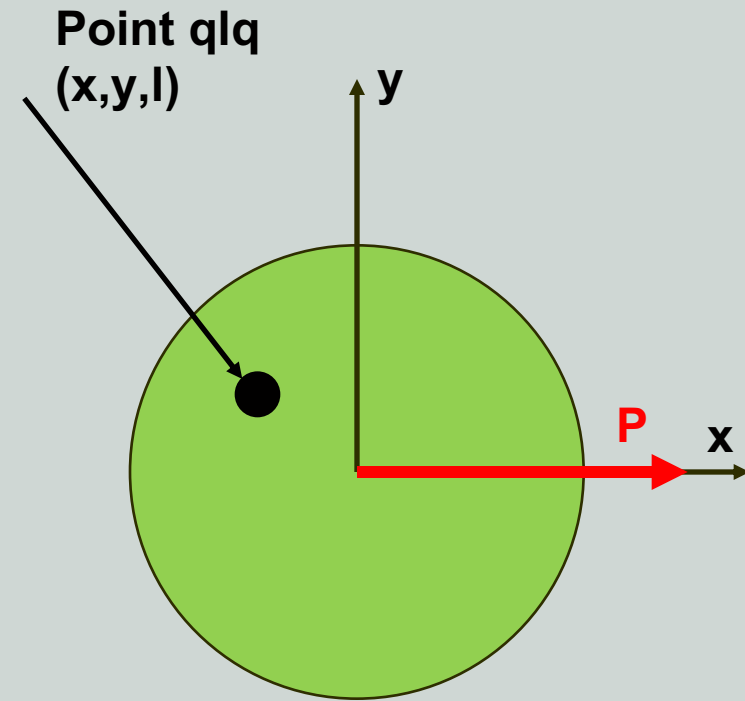
$$\begin{aligned}
 l &= \cos(N, x) = 0 \\
 m &= \cos(N, y) = 0 \\
 n &= \cos(N, z) = \cos(0) = 1
 \end{aligned}$$

La force « P » est concentrée on doit la rendre distribuée sur la surface du cercle. soit

$$\begin{aligned}
 \bar{X} &= l \cdot \sigma_x + m \cdot \tau_{xy} + n \cdot \tau_{xz} \\
 \bar{Y} &= l \cdot \tau_{xy} + m \cdot \sigma_y + n \cdot \tau_{yz} \\
 \bar{Z} &= l \cdot \tau_{xz} + m \cdot \tau_{yz} + n \cdot \sigma_z
 \end{aligned}$$

soit

$$\begin{aligned}
 \bar{X} &= \frac{P}{\pi \cdot R^2} = l \cdot \sigma_x + m \cdot \tau_{xy} + n \cdot \tau_{xz} \\
 \bar{Y} &= 0 = l \cdot \tau_{xy} + m \cdot \sigma_y + n \cdot \tau_{yz} \\
 \bar{Z} &= 0 = l \cdot \tau_{xz} + m \cdot \tau_{yz} + n \cdot \sigma_z
 \end{aligned}$$



$$\begin{aligned}
 \sigma_x &= \sigma_y = \tau_{xy} = 0 \\
 \tau_{xz} &= a \cdot x^2 + b \cdot y^2 + c \\
 \tau_{yz} &= d \cdot x \cdot y \\
 \sigma_z &= e \cdot x - 2(1 + \vartheta) \cdot (a + b) \cdot x \cdot z
 \end{aligned}$$

## Solution

$$\begin{aligned}\bar{X} &= \frac{P}{\pi \cdot R^2} = l \cdot \sigma_x + m \cdot \tau_{xy} + n \cdot \tau_{xz} \\ \bar{Y} &= 0 = l \cdot \tau_{xy} + m \cdot \sigma_y + n \cdot \tau_{yz} \\ \bar{Z} &= 0 = l \cdot \tau_{xz} + m \cdot \tau_{yz} + n \cdot \sigma_z\end{aligned}$$

Soit

$$n \cdot \tau_{xz} = a \cdot x^2 + b \cdot y^2 + c = \frac{P}{\pi \cdot R^2}$$

$$n \cdot \tau_{yz} = d \cdot x \cdot y = 0$$

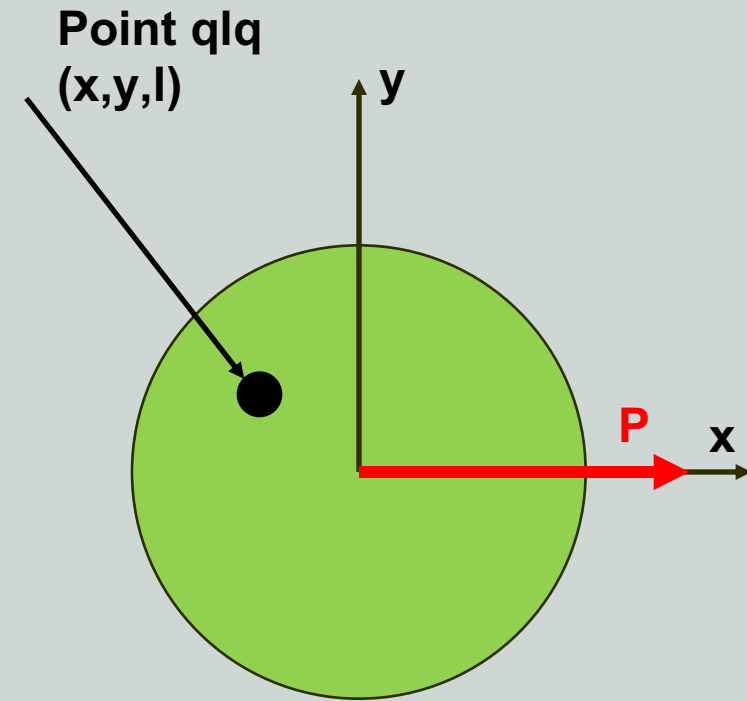
$$n \cdot \sigma_z = e \cdot x - 2(1 + \nu) \cdot (a + b) \cdot x \cdot z = 0$$

Avec  $z=l$ , on aura les relations finales demandées

$$a \cdot x^2 + b \cdot y^2 + c = \frac{P}{\pi \cdot R^2}$$

$$d \cdot x \cdot y = 0$$

$$e = 2(1 + \nu) \cdot (a + b) \cdot l$$



$$\begin{aligned}\sigma_x &= \sigma_y = \tau_{xy} = 0 \\ \tau_{xz} &= a \cdot x^2 + b \cdot y^2 + c \\ \tau_{yz} &= d \cdot x \cdot y \\ \sigma_z &= e \cdot x - 2(1 + \nu) \cdot (a + b) \cdot x \cdot z\end{aligned}$$

**Merci. Fin de l'Application**  
**2**